

Università degli Studi Roma Tre - Corso di Laurea in Matematica

# Tutorato di Geometria 2

A.A. 2009-2010 - Docente: Prof. A. Verra

Tutrici: Dott.ssa Paola Stolfi e Annamaria Iezzi

TUTORATO NUMERO 3 (27 OTTOBRE 2009)

I testi e le soluzioni dei tutorati sono disponibili al seguente indirizzo:

<http://www.lifedreamers.it/liuck>

1. Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale di dimensione 3 e sia  $\overline{b}_1, \overline{b}_2, \overline{b}_3$  una sua base  $b$ . Si determinino:
  - (a) Le matrici rispetto a  $b$  delle forme bilineari simmetriche  $F$  tali che
    - $F$  è non degenere;
    - $\overline{b}_1, \overline{b}_2$  sono isotropi;
    - $F(\overline{b}_1, \overline{b}_3) = F(\overline{b}_2, \overline{b}_3) = 0$ ;
    - $F(\overline{b}_1, \overline{b}_2) = F(\overline{b}_3, \overline{b}_3)$ .
  - (b) Determinare una base diagonalizzante per ogni  $F$ .
  - (c) Dire se  $\overline{b}_1 - \overline{b}_2 + \sqrt{2}\overline{b}_3$  può appartenere a una base diagonalizzante di  $F$ .

(Prova di esonero del 10-11-2008)

2. Sia  $F : \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  la forma bilineare che ha per forma quadratica associata, rispetto alla base canonica, la forma:

$$q(\overline{v}) = x^2 + xy - y^2 + xz + 6yz + 2xt + 2yt + 2zt + t^2$$

Determinare la segnatura e il rango di  $F$ .

(Prova di esonero del 10-11-2008)

3. Sia  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  il prodotto scalare su  $\mathbb{R}^3$  che ha, come matrice associata, rispetto alla base canonica, la seguente matrice:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Applicando il procedimento di Gram-Schmidt alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$  costruire una base ortogonale per  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ .

(Prova di esonero del 10-11-2008)

4. Si determinino, scrivendone la matrice associata rispetto alla base canonica  $\overline{e}_1, \overline{e}_2, \overline{e}_3$ , tutte le forme bilineari simmetriche

$$F : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

soddisfacenti alle condizioni seguenti:

- (a)  $\bar{e}_1$  e  $\bar{e}_2$  sono vettori isotropi;
- (b) Lo spazio ortogonale di  $\bar{v} = (1, 1, 1)$  rispetto a  $F$  è il sottospazio di  $\mathbb{R}^3$  generato dai vettori  $\bar{e}_1, \bar{e}_2$ .

Al variare di  $F$  si determini:

- una base diagonalizzante per  $F$  e se ne deducano segnatura e rango.
- Due vettori linearmente indipendenti  $\bar{a}, \bar{b}$  e che generano un sottospazio sul quale  $F$  è definita positiva.
- Una base diagonalizzante contenente il vettore  $\bar{e}_1 + \bar{e}_2 + \bar{v}$ .

(Prova di esonero del 5-11-2007)

5. Si determini una base ortonormale  $f$  di  $\mathbb{R}^3$ , rispetto al prodotto scalare standard, applicando il procedimento di Gram-Schmidt alla base  $v$  formata dai vettori  $\bar{v}_1 = (1, 0, 1), \bar{v}_2 = (0, 1, 1), \bar{v}_3 = (0, 1, -1)$ .  
Si verifichi che la matrice del cambiamento di base dalla base  $f$  alla base canonica  $e$  è una matrice ortogonale.

(Prova di esonero del 5-11-2007)

6. Dimostrare che se  $\text{char}K \neq 2$  ogni forma bilineare simmetrica  $F : V \times V \rightarrow K$  che sia non nulla ha un vettore non isotropo.