

Università degli Studi Roma Tre - Corso di Laurea in Matematica

Tutorato di Geometria 2

A.A. 2009-2010 - Docente: Prof. A. Verra

Tutori: Dott.ssa Paola Stolfi e Annamaria Iezzi

TUTORATO NUMERO 4 (25 NOVEMBRE 2009)

AFFINITÀ E TEOREMA SPETTRALE

I testi e le soluzioni dei tutorati sono disponibili al seguente indirizzo:

<http://www.lifedreamers.it/liuck>

1. Sia f un'affinità di \mathbb{A} . Verificare che se f fissa due punti P e $Q \in \mathbb{A}$ allora f fissa tutti i punti della retta r passante per P e Q .
2. Sia $\mathbb{A} = \mathbb{A}^2(\mathbb{R})$ un piano affine con riferimento Oe_1e_2 .
 - (a) Determinare l'equazione di ogni affinità f di \mathbb{A} che fissa i punti della retta r di equazione $x + y = 1$.
 - (b) Considerati i punti $P = (1, 2)$, $Q = (2, 1) \in \mathbb{A}$, tra le affinità considerate in (a) determinare quelle (eventuali) che trasformano P in Q .
 - (c) Tra le affinità considerate in (a) determinare eventuali traslazioni.
3. Sia $\mathbb{A} = \mathbb{A}^3(\mathbb{R})$ uno spazio affine con riferimento $Oe_1e_2e_3$. Sia $f = (f, \varphi)$ l'affinità di \mathbb{A} definita dalle seguenti condizioni:
$$\begin{aligned} f(P) &= P', \text{ con } P = (1, 2, 0) \text{ e } P' = (2, -1, 1) \\ f(Q) &= Q', \text{ con } Q = (1, 3, 1) \text{ e } Q' = (3, -1, 0) \\ \varphi(\vec{e}_1) &= \vec{e}_1 + \vec{e}_3; \quad \varphi(\vec{e}_2) = \vec{e}_1 - \vec{e}_2. \end{aligned}$$
 - (a) Determinare le equazioni di f .
 - (b) Determinare i punti fissi di f .
4. Sia fissato un riferimento cartesiano Oe_1e_2 di \mathbb{E}^2 .
 - (a) Scrivere l'equazione della rotazione $R_{P,\vartheta}$ di \mathbb{E}^2 di centro $P = (1, 2)$ ed angolo $\vartheta = \frac{\pi}{3}$ (in senso antiorario).
 - (b) Scrivere le equazioni della riflessione ρ_r , con r avente equazione $x - y + 1 = 0$.
 - (c) Scrivere le equazioni della riflessione ρ_s tale che $\rho_r \circ \rho_s = R_{P,\vartheta}$; individuare la retta s (passante per P).
5. Sia fissato un riferimento cartesiano Oe_1e_2 di \mathbb{E}^2 . Sia f la rotazione di centro $C = (1, 0)$ ed angolo $\vartheta = \frac{\pi}{2}$ (in senso antiorario). Sia g la riflessione di asse la retta $x = 0$.
 - (a) Scrivere le equazioni dell'isometria $g \circ f$.

(b) Dire se tale isometria è una traslazione, una rotazione, una glissiflessione o una rotazione di \mathbb{E}^2 .

6. In \mathbb{R}^2 è assegnato un prodotto scalare $\langle \cdot, \cdot \rangle$ definito rispetto ad una base \mathbb{E} dalla matrice

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Per ogni $\alpha \in \mathbb{R}$, sia $T_\alpha : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ l'operatore definito (in base \mathbb{E}) dalla matrice

$$\mathbf{A}_\alpha = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Verificare che T_α non è unitario $\forall \alpha \in \mathbb{R}$.
- (b) Verificare che T_α è autoaggiunto $\iff \alpha = 2$.
- (c) Determinare una base ortonormale \mathbb{F} di \mathbb{R}^2 e verificare che (rispetto ad \mathbb{F}) la matrice di T_2 è simmetrica.
- (d) Trovare una base ortonormale che diagonalizzi T_2 .

7. In \mathbb{R}^4 , dotato di prodotto scalare standard, è assegnato l'operatore lineare T definito, rispetto alla base canonica E di \mathbb{R}^4 , dalla matrice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Determinare una base ortonormale F di autovettori di T e scrivere la matrice di T rispetto a tale base.