

Tutorato di GE210

A.A. 2010-2011 - Docente: Prof. A. Verra

Tutori: Simona Dimase e Annamaria Iezzi

SOLUZIONI TUTORATO NUMERO 3 (21 OTTOBRE 2010)

PRODOTTO SCALARE E ORTONORMALIZZAZIONE

1. In ciascuno dei seguenti casi determinare una base ortonormale del sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 generato dai vettori assegnati:

- (a) $(1, 0, 0, 1), (0, 1, 2, 3), (1, -1, 1, -1)$
 (b) $(-1, 0, 1, 2), (2, 0, 1, -4), (0, 0, 3, 0), (-3, 0, 0, 6)$
 (c) $\{(1, n, n^2, n^3) \mid n \in \mathbb{N}\}$

Soluzione:

Il procedimento di Gram-Schmidt permette di trovare, a partire da una successione finita o infinita di vettori $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \dots\}$, un'altra successione $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3, \dots\}$ tale che $\forall k \geq 1$ si abbia $\langle \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_k \rangle = \langle \vec{w}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{w}_k \rangle$, con $\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k$ a due a due ortogonali.

- (a) $\{\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3\} = \{(1, 0, 0, 1), (0, 1, 2, 3), (1, -1, 1, -1)\}$

Troviamo una base ortonormale rispetto al prodotto scalare standard $\langle (x_1, x_2, x_3, x_4), (y_1, y_2, y_3, y_4) \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3 + x_4y_4$. Poniamo:

$$\vec{v}_1 = \vec{f}_1 = (1, 0, 0, 1)$$

$$\vec{v}_2 = \vec{f}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{f}_2 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = (0, 1, 2, 3) - \frac{3}{2}(1, 0, 0, 1) = \left(-\frac{3}{2}, 1, 2, \frac{3}{2}\right)$$

$$\begin{aligned} \vec{v}_3 &= \vec{f}_3 - \frac{\langle \vec{v}_2, \vec{f}_3 \rangle}{\langle \vec{v}_2, \vec{v}_2 \rangle} \vec{v}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{f}_3 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = (1, -1, 1, -1) - \left(\frac{0}{2}\right)(1, 0, 0, 1) - \left(-\frac{4}{9}\right)\left(-\frac{3}{2}, 1, 2, \frac{3}{2}\right) = \\ &= \left(1, 1, \frac{3}{2}, -2\right) \end{aligned}$$

Ora poniamo:

$$\begin{aligned} \vec{w}_1 &= \frac{\vec{v}_1}{\sqrt{\|\vec{v}_1\|}} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \\ \vec{w}_2 &= \frac{\vec{v}_2}{\sqrt{\|\vec{v}_2\|}} = \left(-\frac{3}{\sqrt{38}}, \sqrt{\frac{2}{19}}, 2\sqrt{\frac{2}{19}}, \frac{3}{\sqrt{38}}\right) \\ \vec{w}_3 &= \frac{\vec{v}_3}{\sqrt{\|\vec{v}_3\|}} = \frac{1}{2\sqrt{323}}(13, -15, 27, -13) \end{aligned}$$

$$\text{Allora } \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3\} = \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}\right), \left(-\frac{3}{\sqrt{38}}, \sqrt{\frac{2}{19}}, 2\sqrt{\frac{2}{19}}, \frac{3}{\sqrt{38}}\right), \left(\frac{13}{2\sqrt{323}}, \frac{-15}{2\sqrt{323}}, \frac{27}{2\sqrt{323}}, \frac{-13}{2\sqrt{323}}\right) \right\}$$

è una base ortonormale del sottospazio generato dai vettori assegnati.

- (b) $\{\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3, \vec{f}_4\} = \{(-1, 0, 1, 2), (2, 0, 1, -4), (0, 0, 3, 0), (-3, 0, 0, 6)\}$

Troviamo una base ortonormale rispetto al prodotto scalare standard $\langle (x_1, x_2, x_3, x_4), (y_1, y_2, y_3, y_4) \rangle =$

$x_1y + x_2y_2 + x_3y_3 + x_4y_4$. Notiamo che $f_3 = 2f_1 + f_2$ e che $f_4 = f_1 - f_2$ quindi la dimensione dello spazio vettoriale generato da questi vettori è due e quindi dobbiamo trovare solo due vettori di norma 1 e ortogonali tra di loro. Poniamo:

$$\vec{v}_1 = \vec{f}_1 = (-1, 0, 1, 2)$$

$$\vec{v}_2 = \vec{f}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{f}_2 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = (2, 0, 1, -4) - \left(-\frac{3}{2}\right)(-1, 0, 1, 2) = \left(\frac{1}{2}, 0, \frac{5}{2}, -1\right)$$

Ora poniamo:

$$\vec{w}_1 = \frac{\vec{v}_1}{\sqrt{\|\vec{v}_1\|}} = \left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, 0, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\vec{w}_2 = \frac{\vec{v}_2}{\sqrt{\|\vec{v}_2\|}} = \left(\frac{1}{\sqrt{30}}, 0, \sqrt{\frac{5}{6}}, \sqrt{\frac{5}{6}}\right)$$

Allora $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2\} = \left\{\left(-\frac{1}{\sqrt{6}}, 0, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{3}}\right), \left(\frac{1}{\sqrt{30}}, 0, \sqrt{\frac{5}{6}}, \sqrt{\frac{5}{6}}\right)\right\}$ è una base ortonormale del sottospazio generato dai vettori assegnati.

- (c) Notiamo che lo spazio generato dai vettori $\{(1, n, n^2, n^3) \mid n \in \mathbb{N}\}$ ha dimensione al più quattro. Pertanto il procedimento di Gram-Schmidt avrà sicuramente termine nel momento in cui troviamo 4 vettori diversi da $\vec{0}$.

Poniamo:

$$\vec{v}_1 = \vec{f}_1 = (1, 0, 0, 0)$$

$$\text{Sia ora } n = 1 \Rightarrow \vec{f}_2 = (1, 1, 1, 1)$$

$$\vec{v}_2 = \vec{f}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{f}_2 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = (1, 1, 1, 1) - 1(1, 0, 0, 0) = (0, 1, 1, 1)$$

$$\text{Sia ora } n = 2 \Rightarrow \vec{f}_3 = (1, 2, 4, 8)$$

$$\begin{aligned} \vec{v}_3 &= \vec{f}_3 - \frac{\langle \vec{v}_2, \vec{f}_3 \rangle}{\langle \vec{v}_2, \vec{v}_2 \rangle} \vec{v}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{f}_3 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = (1, 2, 4, 8) - \frac{14}{3}(0, 1, 1, 1) - 1(1, 0, 0, 0) = \\ &= \left(0, -\frac{8}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{10}{3}\right) \end{aligned}$$

$$\text{Sia ora } n = 3 \Rightarrow \vec{f}_4 = (1, 3, 9, 27)$$

$$\begin{aligned} \vec{v}_4 &= \vec{f}_4 - \frac{\langle \vec{v}_3, \vec{f}_4 \rangle}{\langle \vec{v}_3, \vec{v}_3 \rangle} \vec{v}_3 - \frac{\langle \vec{v}_2, \vec{f}_4 \rangle}{\langle \vec{v}_2, \vec{v}_2 \rangle} \vec{v}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{f}_4 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = (1, 3, 9, 27) - \frac{57}{14}\left(0, -\frac{8}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{10}{3}\right) - \\ &- 13(0, 1, 1, 1) - 1(1, 0, 0, 0) = \left(0, \frac{6}{7}, -\frac{9}{7}, \frac{3}{7}\right) \end{aligned}$$

Ora poniamo:

$$\vec{w}_1 = \frac{\vec{v}_1}{\sqrt{\|\vec{v}_1\|}} = (1, 0, 0, 0)$$

$$\vec{w}_2 = \frac{\vec{v}_2}{\sqrt{\|\vec{v}_2\|}} = \left(0, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\vec{w}_3 = \frac{\vec{v}_3}{\sqrt{\|\vec{v}_3\|}} = \left(0, -2\sqrt{\frac{2}{21}}, -\frac{1}{\sqrt{42}}, \frac{5}{\sqrt{42}}\right)$$

$$\vec{w}_4 = \frac{\vec{v}_4}{\sqrt{\|\vec{v}_4\|}} = \left(0, -2\sqrt{\frac{2}{7}}, -\frac{1}{\sqrt{14}}, \frac{1}{\sqrt{14}}\right)$$

Allora $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3, \vec{w}_4\} =$
 $\left\{ (1, 0, 0, 0), \left(0, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right), \left(0, -2\sqrt{\frac{2}{21}}, -\frac{1}{\sqrt{42}}, \frac{5}{\sqrt{42}}\right), \left(0, -2\sqrt{\frac{2}{7}}, -\frac{1}{\sqrt{14}}, \frac{1}{\sqrt{14}}\right) \right\}$

è una base ortonormale dello spazio generato dai vettori assegnati.

2. Sia V un \mathbb{R} -spazio vettoriale e sia b un prodotto scalare su V . Sia W un sottospazio vettoriale di dimensione finita di V . Dimostrare che vale:

$$V = W \oplus W^\perp$$

Soluzione:

Sia $\dim(W) = t$. Con il metodo di Gram-Schmidt è possibile determinare una base b -ortonormale di W , che denotiamo $\{\vec{w}_1, \dots, \vec{w}_t\}$.

Per dimostrare che $V = W \oplus W^\perp$ dobbiamo far vedere che $W \cap W^\perp = \{0\}$ e che $W + W^\perp = V$.

- Sia $\vec{x} \in W \cap W^\perp \Rightarrow b(\vec{x}, \vec{w}) = 0 \forall \vec{w} \in W$. Ma $\vec{x} \in W \Rightarrow b(\vec{x}, \vec{x}) = 0 \Rightarrow \vec{x} = 0$, essendo b un prodotto scalare e quindi definito positivo.
- Sia $\vec{v} \in V$. Vogliamo far vedere che $\vec{v} = \vec{a} + \vec{b}$, $\vec{a} \in W$ e $\vec{b} \in W^\perp$.

Consideriamo il vettore $\vec{v}_0 = \sum_{i=1}^t b(\vec{v}, \vec{w}_i) \vec{w}_i$. Ovviamente $\vec{v}_0 \in W$, perchè è combinazione lineare dei vettori \vec{w}_i .

Essendo $\vec{v} = \vec{v}_0 + (\vec{v} - \vec{v}_0)$, per concludere basta verificare che $\vec{v} - \vec{v}_0 \in W^\perp$. Infatti, per $1 \leq j \leq t$ si ha:

$$\begin{aligned} b(\vec{v} - \vec{v}_0, \vec{w}_j) &= b(\vec{v}, \vec{w}_j) - b(\vec{v}_0, \vec{w}_j) = b(\vec{v}, \vec{w}_j) - b\left(\sum_{i=1}^t b(\vec{v}, \vec{w}_i) \vec{w}_i, \vec{w}_j\right) = \\ &= b(\vec{v}, \vec{w}_j) - \sum_{i=1}^t b(\vec{v}, \vec{w}_i) b(\vec{w}_i, \vec{w}_j) = b(\vec{v}, \vec{w}_j) - \sum_{i=1}^t b(\vec{v}, \vec{w}_i) \delta_{ij} = b(\vec{v}, \vec{w}_j) - b(\vec{v}, \vec{w}_j) = 0, \end{aligned}$$

dove δ_{ij} è il cosiddetto *simbolo di Kronecker*, $\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i = j \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$

3. Si consideri in \mathbb{R}^4 la forma bilineare b così definita:

$$b(\vec{x}, \vec{y}) = 2x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + 3x_2y_2 + x_2y_3 + x_3y_2 + x_3y_3 + 2x_4y_4, \forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^4.$$

- Verificare che b è un prodotto scalare.
- Trovare una base ortogonale e una base ortonormale per b .
- Trovare una base ortonormale del sottospazio $V = \{(x, y, z, w) \mid 2x + y - z - w = 0\}$ di \mathbb{R}^4 . Completare poi la base trovata a base ortonormale di \mathbb{R}^4 .

Soluzione:

- La matrice di b rispetto alla base canonica \mathbb{E} è:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Usiamo 2 metodi per dimostrare che b è un prodotto scalare.

• **Metodo 1**

Usiamo la definizione di prodotto scalare.

Si vede chiaramente che b è una forma bilineare simmetrica. Resta da verificare che b è definita positiva, cioè che $b(\vec{x}, \vec{x}) \geq 0 \forall \vec{x} \in \mathbb{R}^3$ e $b(\vec{x}, \vec{x}) = 0 \Leftrightarrow \vec{x} = 0$

$$b(\vec{x}, \vec{x}) = 2x_1^2 + 2x_1x_2 + 3x_2^2 + 2x_2x_3 + x_3^2 + 2x_4^2 = x_1^2 + x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2 + x_2^2 + x_2^2 + 2x_2x_3 + x_3^2 + 2x_4^2 = x_1^2 + (x_1 + x_2)^2 + x_2^2 + (x_2 + x_3)^2 + 2x_4^2 \geq 0$$

$$b(\vec{x}, \vec{x}) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_1 + x_2 = 0 \\ x_2 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \\ x_3 = 0 \\ x_4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \\ x_4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \vec{x} = \vec{0}$$

• **Metodo 2**

Una forma bilineare simmetrica è definita positiva se e solo se la sua corrispondente matrice simmetrica è definita positiva.

Per stabilire se una matrice è definita positiva utilizziamo il seguente teorema:

Teorema: Una matrice simmetrica $A \in M_n(\mathbb{R})$ è definita positiva se e solo se tutti i suoi minori principali $D_1 = a_{11}$, $D_2 = \det(A(12|12))$, \dots , $D_i = \det(A(12 \dots i|12 \dots i))$, \dots , $D_n = \det(A)$ sono positivi.

Nel nostro caso abbiamo:

$$D_1 = 2 > 0, \quad D_2 = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 5 > 0, \quad D_3 = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 3 > 0, \quad D_4 = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 6 > 0.$$

Per il teorema sopracitato, b è un prodotto scalare.

- (b) Anche in questo caso, per trovare una base ortogonale (= diagonalizzante) per b , si potrebbe procedere attraverso due metodi diversi. Il primo consiste nella solita diagonalizzazione attraverso il procedimento induttivo utilizzato per le forme bilineari.

Vediamo invece come è possibile trovare una base ortogonale attraverso il metodo di Gram-Schmidt.

A partire dunque dalla base canonica $\mathbb{E} = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4\}$, per il teorema di ortogonalizzazione di Gram-Schmidt, troviamo $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4\}$ tali che $\langle \vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4 \rangle = \langle \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3, \vec{e}_4 \rangle = \mathbb{R}^4$ e $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$ sono a due a due ortogonali, cioè $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4\}$ costituisce una base ortogonale per b .

In particolare, ponendo $\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle := b(\vec{x}, \vec{y})$ si ha:

$$\vec{v}_{k+1} = \vec{e}_{k+1} - \sum_{m=1, \vec{v}_m \neq 0}^4 \frac{\langle \vec{v}_m, \vec{e}_{k+1} \rangle}{\langle \vec{v}_m, \vec{v}_m \rangle} \vec{v}_m, \quad k = 0, 1, 2, 3$$

Quindi:

$$\vec{v}_1 = \vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}\vec{v}_2 &= \vec{e}_2 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{e}_2 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \vec{v}_3 &= \vec{e}_3 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{e}_3 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 - \frac{\langle \vec{v}_2, \vec{e}_3 \rangle}{\langle \vec{v}_2, \vec{v}_2 \rangle} \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{0}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{\frac{5}{2}} \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} \\ \frac{2}{5} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \vec{v}_4 &= \vec{e}_4 - \frac{\langle \vec{v}_1, \vec{e}_4 \rangle}{\langle \vec{v}_1, \vec{v}_1 \rangle} \vec{v}_1 - \frac{\langle \vec{v}_2, \vec{e}_4 \rangle}{\langle \vec{v}_2, \vec{v}_2 \rangle} \vec{v}_2 - \frac{\langle \vec{v}_3, \vec{e}_4 \rangle}{\langle \vec{v}_3, \vec{v}_3 \rangle} \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{0}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{0}{\frac{5}{2}} \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{0}{\frac{5}{3}} \begin{pmatrix} \frac{1}{5} \\ \frac{2}{5} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

A partire dalla base ortogonale $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4\}$ si può trovare una base ortonormale normalizzando ciascuno dei vettori $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4$. Quindi ricordando che $\|\vec{x}\| = \sqrt{b(\vec{x}, \vec{x})}$, si ha che una base ortonormale per b è data da:

$$\left\{ \frac{\vec{v}_1}{\|\vec{v}_1\|}, \frac{\vec{v}_2}{\|\vec{v}_2\|}, \frac{\vec{v}_3}{\|\vec{v}_3\|}, \frac{\vec{v}_4}{\|\vec{v}_4\|} \right\} = \left\{ \frac{\vec{v}_1}{\sqrt{2}}, \sqrt{\frac{2}{5}} \vec{v}_2, \sqrt{\frac{5}{3}} \vec{v}_3, \frac{\vec{v}_4}{\sqrt{2}} \right\} = \left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{5}}{2\sqrt{2}}, \sqrt{\frac{5}{2}}, 0, 0 \right), \left(\frac{\sqrt{5}}{5\sqrt{3}}, -\frac{2\sqrt{5}}{3\sqrt{5}}, \sqrt{\frac{5}{3}}, 0 \right), \left(0, 0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \right\}.$$

- (c) Il sistema che definisce V ha come soluzioni i vettori $(x, y, z, 2x + y - z)$, con $x, y, z \in \mathbb{R}$ arbitrari. Quindi, $\dim V = 3$ e una base di V è $\{(1, 0, 0, 2), (0, 1, 0, 1), (0, 0, 1, -1)\}$, cioè $V = \langle (1, 0, 0, 2), (0, 1, 0, 1), (0, 0, 1, -1) \rangle$.

Utilizziamo il procedimento di Gram-Schmidt per trovare una base ortogonale del sottospazio V rispetto a b .

Poniamo $v_1 = (1, 0, 0, 2)$, $v_2 = (0, 1, 0, 1)$ e $v_3 = (0, 0, 1, -1)$. Allora:

$$w_1 = v_1 = (1, 0, 0, 2);$$

$$w_2 = v_2 - \frac{\langle w_1, v_2 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 = (0, 1, 0, 1) - \frac{5}{10} (1, 0, 0, 2) = \left(-\frac{1}{2}, 1, 0, 0 \right)$$

$$w_3 = v_3 - \frac{\langle w_1, v_3 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 - \frac{\langle w_2, v_3 \rangle}{\langle w_2, w_2 \rangle} w_2 = (0, 0, 1, -1) - \frac{-4}{10} (1, 0, 0, 2) - \frac{1}{\frac{5}{2}} \left(-\frac{1}{2}, 1, 0, 0 \right) = \left(\frac{3}{5}, -\frac{2}{5}, 1, -\frac{1}{5} \right)$$

La base ortonormale cercata sarà allora:

$$\begin{aligned}\{\tilde{w}_1, \tilde{w}_2, \tilde{w}_3\} &= \left\{ \frac{w_1}{\|w_1\|}, \frac{w_2}{\|w_2\|}, \frac{w_3}{\|w_3\|} \right\} = \left\{ \frac{w_1}{\sqrt{10}}, \frac{w_2}{\sqrt{\frac{5}{2}}}, \frac{w_3}{1} \right\} = \\ &= \left\{ \left(\frac{1}{\sqrt{10}}, 0, 0, \frac{2}{\sqrt{10}} \right), \left(-\frac{\sqrt{2}}{2\sqrt{5}}, \sqrt{\frac{2}{5}}, 0, 0 \right), \left(\frac{3}{5}, -\frac{2}{5}, 1, -\frac{1}{5} \right) \right\}.\end{aligned}$$

Per completare la base trovata a base ortonormale di \mathbb{R}^4 dobbiamo trovare un vettore \tilde{w}_4 tale che:

- 1) $\tilde{w}_4 \in \{\tilde{w}_1, \tilde{w}_2, \tilde{w}_3\}^\perp$
- 2) $\|\tilde{w}_4\| = 1$
- 3) $\langle \tilde{w}_1, \tilde{w}_2, \tilde{w}_3, \tilde{w}_4 \rangle = \mathbb{R}^4$

In realtà sarà sufficiente trovare un vettore soddisfacente 1) e 2). La 3) sarà automatica.

camente verificata poichè in tal caso $\tilde{w}_1, \tilde{w}_2, \tilde{w}_3, \tilde{w}_4$ costituiscono un insieme di vettori non nulli a due a due ortogonali e pertanto risultano linearmente indipendenti.

Sia $\tilde{w}_4 = (x, y, z, t)$

$\tilde{w}_4 \in \{\tilde{w}_1, \tilde{w}_2, \tilde{w}_3\}^\perp \Rightarrow \tilde{w}_4 \in \tilde{w}_1^\perp \cap \tilde{w}_2^\perp \cap \tilde{w}_3^\perp \Rightarrow$:

$$\Rightarrow \begin{cases} \langle \tilde{w}_4, \tilde{w}_1 \rangle = \frac{1}{\sqrt{10}}(2x + y + 4t) \\ \langle \tilde{w}_4, \tilde{w}_2 \rangle = \sqrt{\frac{2}{5}}(\frac{5}{2}y + z) \\ \langle \tilde{w}_4, \tilde{w}_3 \rangle = \frac{1}{5}(4x + 2y + 3z - 2t) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2x + y + 4t = 0 \\ \frac{5}{2}y + z = 0 \\ 4x + 2y + 3z - 2t = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = x \\ z = -\frac{5}{2}x \\ t = -\frac{3}{4}x \end{cases}$$

Il vettore $\vec{x} = (4, 4, -10, -3)$ verifica il sistema precedente e pertanto è ortogonale contemporaneamente a \tilde{w}_1, \tilde{w}_2 e \tilde{w}_3 .

Allora $\tilde{w}_4 = \frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|} = \left(\frac{2\sqrt{6}}{15}, \frac{2\sqrt{6}}{15}, -\frac{\sqrt{6}}{3}, -\frac{\sqrt{6}}{10}\right)$ verifica 1), 2) e 3) e pertanto $\{\tilde{w}_1, \tilde{w}_2, \tilde{w}_3, \tilde{w}_4\}$ è una base ortonormale di \mathbb{R}^4 .

4. (a) Dimostrare che in uno spazio vettoriale euclideo $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ sussistono le seguenti identità, $\forall v, w \in V$:
- $\|v + w\|^2 + \|v - w\|^2 = 2\|v\|^2 + 2\|w\|^2$
 - $\|v + w\|^2 - \|v - w\|^2 = 4\langle v, w \rangle$.
- (b) Sia V uno spazio vettoriale euclideo con prodotto scalare standard e siano $v, w \in V$. Dimostrare che se $\|v\| = \|w\|$ allora $(v + w) \perp (v - w)$. Interpretare questo risultato geometricamente.

Soluzione:

Ricordiamo che $\|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle} \Rightarrow \|v\|^2 = \langle v, v \rangle$.

- (a) i. $\|v + w\|^2 + \|v - w\|^2 = \langle v + w, v + w \rangle + \langle v - w, v - w \rangle = \langle v, v \rangle + \langle w, w \rangle + 2\langle v, w \rangle + \langle v, v \rangle + \langle w, w \rangle - 2\langle v, w \rangle = 2\langle v, v \rangle + 2\langle w, w \rangle = 2\|v\|^2 + 2\|w\|^2$
- ii. $\|v + w\|^2 - \|v - w\|^2 = \langle v + w, v + w \rangle - \langle v - w, v - w \rangle = \langle v, v \rangle + \langle w, w \rangle + 2\langle v, w \rangle - (\langle v, v \rangle + \langle w, w \rangle - 2\langle v, w \rangle) = 2\langle v, w \rangle + 2\langle v, w \rangle = 4\langle v, w \rangle$
- (b) Sia $\|v\| = \|w\| \Rightarrow \|v\|^2 = \|w\|^2$. Allora:
 $\langle v + w, v - w \rangle = \langle v, v \rangle - \langle v, w \rangle + \langle w, v \rangle - \langle w, w \rangle = \langle v, v \rangle - \langle w, w \rangle = \|v\|^2 - \|w\|^2 = 0 \Rightarrow (v + w) \perp (v - w)$.

Si può facilmente verificare geometricamente che dati due vettori v e w , la loro somma $v + w$ e la loro differenza $v - w$ sono perpendicolari.

5. Sia $V = \mathbb{R}_3[x]$ lo spazio vettoriale dei polinomi di grado 3 a coefficienti in \mathbb{R} , dotato del prodotto scalare standard:

$$\langle a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3, b_0 + b_1x + b_2x^2 + b_3x^3 \rangle = a_0b_0 + a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3$$

- (a) Dopo aver verificato che i seguenti polinomi costituiscono una base di V , applicare ad essi il processo di ortonormalizzazione di Gram-Schmidt:

$$t + 1, t + t^2, 2 - t - t^3, t^3$$

- (b) Dato il sottospazio $U = \langle t^3 - 1, t + 2 \rangle$ di V calcolare le equazioni cartesiane e parametriche di U^\perp . Scrivere poi una base ortonormale di U e di U^\perp .

Soluzione:

Consideriamo la base $\{1, x, x^2, x^3\}$ di $\mathbb{R}_3[x]$. Sia $\varphi : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}^4$ l'applicazione lineare definita nel modo seguente:

$$\begin{aligned}\varphi(1) &= e_1 = (1, 0, 0, 0) \\ \varphi(x) &= e_2 = (0, 1, 0, 0) \\ \varphi(x^2) &= e_3 = (0, 0, 1, 0) \\ \varphi(x^3) &= e_4 = (0, 0, 0, 1)\end{aligned}$$

φ è un isomorfismo, tramite il quale l'elemento generico $a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 \in \mathbb{R}_3[x]$ corrisponde al vettore di \mathbb{R}^4 (a_0, a_1, a_2, a_3) (infatti per linearità $\varphi(a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3) = a_0\varphi(1) + a_1\varphi(x) + a_2\varphi(x^2) + a_3\varphi(x^3) = a_0e_1 + a_1e_2 + a_2e_3 + a_3e_4 = (a_0, a_1, a_2, a_3)$).

La matrice che rappresenta $\langle \cdot, \cdot \rangle$ rispetto alla base $\{1, x, x^2, x^3\}$ è:

$$\mathbf{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Inoltre vale che:

$$\langle a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3, b_0 + b_1x + b_2x^2 + b_3x^3 \rangle = a_0b_0 + a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 = \begin{pmatrix} a_0 & a_1 & a_2 & a_3 \end{pmatrix} I \begin{pmatrix} b_0 \\ b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix},$$

quindi i valori restituiti dal prodotto scalare rimangono invariati se lavoriamo invece che sui polinomi di $\mathbb{R}_3[x]$ sui vettori di \mathbb{R}^4 che corrispondono ad essi tramite l'isomorfismo φ .

(a) I polinomi assegnati corrispondono, tramite l'isomorfismo φ , ai vettori $(1, 1, 0, 0)$, $(0, 1, 1, 0)$, $(2, -1, 0, -1)$, $(0, 0, 0, 1)$ i quali sono linearmente indipendenti, in

quanto la matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ha determinante non nullo. Applichiamo a questi

ultimi

il processo di ortonormalizzazione di Gram-Schmidt:

Poniamo $v_1 = (1, 1, 0, 0)$, $v_2 = (0, 1, 1, 0)$, $v_3 = (2, -1, 0, -1)$ e $v_4 = (0, 0, 0, 1)$. Allora:

$$w_1 = v_1 = (1, 1, 0, 0);$$

$$w_2 = v_2 - \frac{\langle w_1, v_2 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 = (0, 1, 1, 0) - \frac{1}{2}(1, 1, 0, 0) = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1, 0 \right)$$

$$w_3 = v_3 - \frac{\langle w_1, v_3 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 - \frac{\langle w_2, v_3 \rangle}{\langle w_2, w_2 \rangle} w_2 = (2, -1, 0, -1) - \frac{1}{2}(1, 1, 0, 0) - \frac{-3}{2} \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1, 0 \right) = \left(1, -1, 1, -1 \right)$$

$$\begin{aligned}w_4 &= v_4 - \frac{\langle w_1, v_4 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 - \frac{\langle w_2, v_4 \rangle}{\langle w_2, w_2 \rangle} w_2 - \frac{\langle w_3, v_4 \rangle}{\langle w_3, w_3 \rangle} w_3 = (0, 0, 0, 1) - \frac{0}{2}(1, 1, 0, 0) - \\ & - \frac{0}{2} \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1, 0 \right) - \frac{-1}{4}(1, -1, 1, -1) = \left(\frac{1}{4}, -\frac{1}{4}, \frac{1}{4}, \frac{3}{4} \right)\end{aligned}$$

La base ortonormale cercata sarà allora:

$$\left\{ \frac{w_1}{\|w_1\|}, \frac{w_2}{\|w_2\|}, \frac{w_3}{\|w_3\|}, \frac{w_4}{\|w_4\|} \right\} = \left\{ \frac{w_1}{\sqrt{2}}, \frac{w_2}{\sqrt{\frac{3}{2}}}, \frac{w_3}{2}, \frac{w_4}{\sqrt{\frac{3}{4}}} \right\} =$$

$$\left\{ \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0 \right), \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \sqrt{\frac{2}{3}}, 0 \right), \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right), \left(\frac{\sqrt{3}}{6}, -\frac{\sqrt{3}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{2} \right) \right\},$$

che corrisponde tramite φ alla base ortonormale:

$$\left\{ \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}t, -\frac{\sqrt{6}}{6} + \frac{\sqrt{6}}{6}t + \sqrt{\frac{2}{3}}t^2, \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t + \frac{1}{2}t^2 - \frac{1}{2}t^3, \frac{\sqrt{3}}{6} - \frac{\sqrt{3}}{6}t + \frac{\sqrt{3}}{6}t^2 + \frac{\sqrt{3}}{2}t^3 \right\}.$$

- (b) Tramite l'isomorfismo φ , $U = \{(-1, 0, 0, 1), (2, 1, 0, 0)\} \Rightarrow U^\perp = \{(-1, 0, 0, 1)\}^\perp \cap \{(2, 1, 0, 0)\}^\perp$.

$$\begin{aligned} \begin{cases} (-1, 0, 0, 1)^\perp = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid -x + t = 0\} \\ (2, 1, 0, 0)^\perp = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid 2x + y = 0\} \end{cases} &\Rightarrow U^\perp = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid -x + t = 0 \text{ e } 2x + y = 0\} = \\ &= \{(t, -2t, z, t) \mid t, z \in \mathbb{R}\} = \langle (0, 0, 1, 0), (1, -2, 0, 1) \rangle. \end{aligned}$$

Notiamo che i vettori $(0, 0, 1, 0), (1, -2, 0, 1)$ sono ortogonali, pertanto una base ortonormale per U^\perp sarà $\{(0, 0, 1, 0), (\frac{\sqrt{6}}{6}, -\frac{2\sqrt{6}}{6}, 0, \frac{\sqrt{6}}{6})\}$ che corrisponde tramite φ alla base $\{t^3, \frac{\sqrt{6}}{6} - \frac{2\sqrt{6}}{6}t + \frac{\sqrt{6}}{6}t^3\}$.

Applichiamo invece il procedimento di Gram-Schmidt per determinare una base ortonormale per U . Poniamo $u_1 = (-1, 0, 0, 1), u_2 = (2, 1, 0, 0)$

$$w_1 = u_1 = (-1, 0, 0, 1);$$

$$w_2 = u_2 - \frac{\langle w_1, u_2 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 = (2, 1, 0, 0) - \frac{-2}{2}(-1, 0, 0, 1) = \left(1, 1, 0, 1 \right).$$

Per cui una base ortonormale per U è $\{(-\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0, \frac{\sqrt{2}}{2}), (\frac{\sqrt{3}}{3}, 0, \frac{\sqrt{3}}{3}, \frac{\sqrt{3}}{3})\}$ che corrisponde tramite φ alla base $\{-\frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}t^3, \frac{\sqrt{3}}{3} + \frac{\sqrt{3}}{3}t^2 + \frac{\sqrt{3}}{3}t^3\}$.

6. Sia $\mathcal{C}[0, 1]$ lo spazio vettoriale delle funzioni continue su $[0, 1]$ e sia $\mathbb{R}_n[x]$ il sottospazio di $\mathcal{C}[0, 1]$ dei polinomi a coefficienti in \mathbb{R} di grado minore o uguale a n .

- (a) Date $f, g \in \mathcal{C}[0, 1]$ mostrare che $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x)dx$ è un prodotto scalare.
 (b) Determinare una base ortogonale di $\mathbb{R}_3[x]$ rispetto al prodotto scalare definito per restrizione da $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Soluzione:

- (a) Verifichiamo che $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è una forma bilineare simmetrica definita positiva:

- Sia $h \in \mathcal{C}[0, 1]$ si ha:

$$\begin{aligned} \langle \lambda f + \mu h, g \rangle &= \int_0^1 (\lambda f(x) + \mu h(x))g(x)dx = \int_0^1 \lambda f(x)g(x) + \mu h(x)g(x)dx = \int_0^1 \lambda f(x)g(x)dx + \\ &+ \int_0^1 \mu h(x)g(x)dx = \lambda \int_0^1 f(x)g(x)dx + \mu \int_0^1 h(x)g(x)dx = \lambda \langle f, g \rangle + \mu \langle h, g \rangle; \end{aligned}$$

nei vari passaggi abbiamo sfruttato la linearità dell'integrale.

Allo stesso modo si dimostra che $\langle f, \lambda g + \mu h \rangle = \lambda \langle f, g \rangle + \mu \langle f, h \rangle$.

Ne segue che $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è una forma bilineare.

- $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è chiaramente simmetrica essendo $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x)dx = \int_0^1 g(x)f(x)dx = \langle g, f \rangle$.
- $\langle \cdot, \cdot \rangle$ è definita positiva: infatti essendo $f(x)^2 \geq 0$ per la monotonia (o teorema del confronto) degli integrali si ha:

$$\int_0^1 f(x)^2 dx \geq \int_0^1 0 dx = 0 \Rightarrow \langle f, f \rangle \geq 0.$$

Inoltre $\langle f, f \rangle = 0 \Leftrightarrow f = 0$: l'implicazione \Leftarrow è banale. Viceversa se per assurdo fosse $f \neq 0$, cioè esistesse $x \in [0, 1]$ tale che $f(x) \neq 0$, allora, essendo f continua, esisterebbe $\epsilon > 0$ tale che nell'intorno $I = [x - \epsilon, x + \epsilon] \cap [0, 1]$ $f \neq 0$, si avrebbe $\langle f, f \rangle = \int_0^1 f(x)^2 dx \geq \int_I f(x)^2 dx > 0$, contro l'ipotesi che $\langle f, f \rangle = 0$.

\langle, \rangle è quindi un prodotto scalare

- (b) Consideriamo la base $\{1, x, x^2, x^3\}$ di $\mathbb{R}_3[x]$, e poniamo $v_1 = 1, v_2 = x, v_3 = x^2$ e $v_4 = x^3$. Allora:

$$w_1 = v_1 = 1;$$

$$w_2 = v_2 - \frac{\langle w_1, v_2 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 = x - \frac{\int_0^1 x dx}{\int_0^1 1 dx} 1 = x - \frac{\frac{x^2}{2} \Big|_0^1}{x \Big|_0^1} 1 = x - \frac{\frac{1}{2}}{1} 1 = x - \frac{1}{2}$$

$$\begin{aligned} w_3 &= v_3 - \frac{\langle w_1, v_3 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 - \frac{\langle w_2, v_3 \rangle}{\langle w_2, w_2 \rangle} w_2 = x^2 - \frac{\int_0^1 x^2 dx}{\int_0^1 1 dx} 1 - \frac{\int_0^1 x^3 - \frac{1}{2}x^2 dx}{\int_0^1 x^2 - x + \frac{1}{4} dx} (x - \frac{1}{2}) = \\ &= \frac{x^3}{3} \Big|_0^1 1 - \frac{[\frac{x^4}{4} - \frac{1}{6}x^3] \Big|_0^1}{[\frac{x^3}{3} - \frac{x^2}{2} + \frac{1}{4}x] \Big|_0^1} (x - \frac{1}{2}) = x^2 - \frac{1}{3} 1 - \frac{\frac{1}{4} - \frac{1}{6}}{\frac{1}{3} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4}} (x - \frac{1}{2}) = x^2 - x + \frac{1}{6} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} w_4 &= v_4 - \frac{\langle w_1, v_4 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 - \frac{\langle w_2, v_4 \rangle}{\langle w_2, w_2 \rangle} w_2 - \frac{\langle w_3, v_4 \rangle}{\langle w_3, w_3 \rangle} w_3 = x^3 - \frac{\int_0^1 x^3 dx}{\int_0^1 1 dx} 1 - \frac{\int_0^1 x^4 - \frac{1}{2}x^3 dx}{\int_0^1 x^2 - x + \frac{1}{4} dx} (x - \frac{1}{2}) - \\ &- \frac{\int_0^1 x^5 - x^4 + \frac{1}{6}x^3 dx}{\int_0^1 x^4 - 2x^3 + \frac{4}{3}x^2 - \frac{1}{3}x + \frac{1}{36}} (x^2 - x + \frac{1}{6}) = x^3 - \frac{x^4}{4} \Big|_0^1 1 - \frac{[\frac{x^5}{5} - \frac{1}{8}x^4] \Big|_0^1}{[\frac{x^3}{3} - \frac{x^2}{2} + \frac{1}{4}x] \Big|_0^1} (x - \frac{1}{2}) - \\ &- \frac{[-\frac{x^6}{6} - \frac{x^5}{5} + \frac{1}{24}x^4] \Big|_0^1}{[\frac{x^5}{5} - \frac{x^4}{2} + \frac{4}{9}x^3 - \frac{x^2}{6} + \frac{x}{36}] \Big|_0^1} (x^2 - x + \frac{1}{6}) = x^3 - \frac{3}{2} + \frac{3}{5} - \frac{1}{20} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Per cui una base ortonormale per } \mathbb{R}_3[x] &\text{ è } \left\{ \frac{w_1}{\|w_1\|}, \frac{w_2}{\|w_2\|}, \frac{w_3}{\|w_3\|}, \frac{w_4}{\|w_4\|} \right\} = \\ &= \left\{ 1, \frac{x - \frac{1}{2}}{\frac{1}{12}}, \frac{x^2 - x + \frac{1}{6}}{\frac{1}{180}}, \frac{x^3 - \frac{3}{2} + \frac{3}{5} - \frac{1}{20}}{\frac{1}{2800}} \right\}. \end{aligned}$$

7. Sia $\vec{u} = (-1, 0, 1)$ un vettore di \mathbb{R}^3 , dotato di prodotto scalare standard. Determinare i vettori ortogonali ad \vec{u} , aventi norma 2 e verificanti una delle due condizioni:

- (a) sono complanari con $\vec{u}_1 = (1, 0, 1)$ e $\vec{u}_2 = (0, 1, -1)$;
 (b) formano un angolo $\vartheta = \frac{\pi}{4}$ con $\vec{u}_3 = (-1, 1, 0)$.

Soluzione:

Sia $\vec{v} = (x, y, z)$ un generico vettore.

Dapprima stabiliamo quali condizioni devono verificare le coordinate di \vec{v} affinché quest'ultimo sia ortogonale a \vec{u} e abbia norma 2:

- 1) $\vec{v} \in \vec{u}^\perp \Rightarrow -x + z = 0$
 2) $\|\vec{v}\| = 2 \Rightarrow x^2 + y^2 + z^2 = 4$

- (a) Il piano vettoriale $\langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle$ ha equazione cartesiana:

$$\begin{vmatrix} x & y & z \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 0, \quad \text{cioè } x - y - z = 0.$$

Poichè \vec{v} è complanare a \vec{u}_1 e \vec{u}_2 si deve avere $\vec{v} \in \langle \vec{u}_1, \vec{u}_2 \rangle$, cioè $x - y - z = 0$. Mettendo a sistema questa equazione con quelle ricavate in 1) e 2), otteniamo:

$$\begin{cases} -x + z = 0 \\ x^2 + y^2 + z^2 = 2 \\ x - y - z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = z \\ 2x^2 + y^2 = 2 \\ x - y - x = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = z \\ 2x^2 = 2 \Rightarrow x = \pm\sqrt{2} \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_1 = (\sqrt{2}, 0, \sqrt{2}) \\ \vec{v}_2 = (-\sqrt{2}, 0, -\sqrt{2}) \end{cases}$$

Pertanto troviamo 2 vettori che soddisfano le condizioni richieste.

- (b) Premettiamo innanzitutto che dati due vettori $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^3$ tali che ϑ sia l'angolo tra di essi compreso, il prodotto scalare standard $\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3$ è definito anche nel modo seguente: $\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = \|\vec{x}\| \|\vec{y}\| \cos\vartheta$.

Verifichiamo l'equivalenza delle due definizioni in \mathbb{R}^2 :

fissato un riferimento cartesiano Oxy , siano $\vec{x} = (x_1, x_2)$, $\vec{y} = (y_1, y_2)$ e siano ϑ_1, ϑ_2 gli angoli che i vettori \vec{x} e \vec{y} formano rispettivamente con la direzione positiva dell'asse delle x . Allora si avrà che $\vartheta = |\vartheta_1 - \vartheta_2|$, dove ϑ è l'angolo compreso tra \vec{x} e \vec{y} . Inoltre siano $\rho_1 = \sqrt{(x_1^2 + x_2^2)} = \|\vec{x}\|$ e $\rho_2 = \sqrt{(y_1^2 + y_2^2)} = \|\vec{y}\|$ le lunghezze rispettivamente dei vettori \vec{x} e \vec{y} .

Allora dai teoremi sui triangoli rettangoli si ha che: $\vec{x} = (x_1, x_2) = (\rho_1 \cos\vartheta_1, \rho_1 \sin\vartheta_1)$ e $\vec{y} = (y_1, y_2) = (\rho_2 \cos\vartheta_2, \rho_2 \sin\vartheta_2)$.

Pertanto:

$$\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 = \rho_1 \cos\vartheta_1 \rho_2 \cos\vartheta_2 + \rho_1 \sin\vartheta_1 \rho_2 \sin\vartheta_2 = \rho_1 \rho_2 (\cos\vartheta_1 \cos\vartheta_2 + \sin\vartheta_1 \sin\vartheta_2) = \rho_1 \rho_2 \cos|\vartheta_1 - \vartheta_2| = \|\vec{x}\| \|\vec{y}\| \cos\vartheta.$$

Torniamo all'esercizio.

Affinchè $\vec{v} = (x, y, z)$ formi un angolo $\vartheta = \frac{\pi}{4}$ con \vec{u}_3 si deve avere per quanto appena visto:

$$\langle \vec{v}, \vec{u}_3 \rangle = \|\vec{v}\| \|\vec{u}_3\| \cos\vartheta \Rightarrow \frac{\langle \vec{v}, \vec{u}_3 \rangle}{\|\vec{v}\| \|\vec{u}_3\|} = \cos\frac{\pi}{4} \Rightarrow \frac{\langle (x, y, z), (-1, 1, 0) \rangle}{\|\vec{v}\| \sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \frac{-x+y}{\|\vec{v}\| \sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2}.$$

Poichè dalle ipotesi $\|\vec{v}\| = 2$, allora $\frac{-x+y}{2} = 1$, cioè $y = x + 2$. Ricordando che $z = x$ e $2x^2 + y^2 = 4$, per quanto visto a inizio esercizio, ne segue che $\vec{v} = (x, x + 2, x)$ con $2x^2 + (x + 2)^2 = 4$, cioè $3x^2 + 4x = 0$. Pertanto $x = 0$ oppure $x = -\frac{4}{3}$. I vettori richiesti sono dunque ancora due:

$$\vec{v}_1 = (0, 2, 0) \text{ e } \vec{v}_2 = \left(-\frac{4}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{4}{3}\right)$$